

Barcodes list**Pre-set barcode programs for Edison**

Clap controlled driving
Line tracking
Avoid obstacles
Light following (follow a torch/flashlight)
Bounce in borders
Sumo wrestle

Remote control driving with Edison

Drive forwards
Drive backwards
Spin right
Spin left
Turn right
Turn left
Play beep
Play tune

Remote control driving with Edison – programmable commands

TV/DVD remote control code # 0
TV/DVD remote control code # 1
TV/DVD remote control code # 4
TV/DVD remote control code # 5
TV/DVD remote control code # 2
TV/DVD remote control code # 3
TV/DVD remote control code # 6
TV/DVD remote control code # 7

Vonalkódok listája**Előre beállított vonalkód-programok Edison számára**

Tapsolással vezérelt vezetés
Vonalkövetés
Akadályok elkerülése
Fény követése (kövesse a fáklyát / zseblámpát)
Határvonalakon ugrálás
Sumo birkózás

Távírányítós vezérlés Edisonval

Haladj előre
Haladj hátra
Forogj jobbra
Forogj balra
Fordulj jobbra
Fordulj balra
Játsz sípólást
Játsz dallamot

Távírányítós vezérlés Edisonval - programozható parancsok

TV / DVD távirányító kód # 0
1. TV / DVD távirányító kód
TV / DVD távirányító kód # 4
TV / DVD távirányító kód # 5
TV / DVD távirányító kód # 2
TV / DVD távirányító kód # 3
TV / DVD távirányító kód # 6
TV / DVD távirányító kód # 7

Calibration barcodes: Calibrate obstacle detection Drive calibration – V2.0 robots only

Drive calibration instructions

1. Scan the barcode with a V2.0 Edison.
2. Press the play button twice.

Obstacle detection calibration instructions

Set maximum sensitivity:

1. Scan the barcode with Edison. Remove any obstacles in front of Edison.
2. Press the play button to enter calibration mode. The left sensitivity is calibrated first.
3. Repeatedly press the play button (this increases sensitivity) until the left red LED is flickering.
4. Repeatedly press the record (round) button (this decreases sensitivity) until the LED completely stops flickering.
5. Press the stop (square) button to switch to calibrate the right side.
6. Repeatedly press the play button until the right red LED is flickering. Now repeatedly press the record button until the LED completely stops flickering.
7. Press the stop button and the calibration is complete.

Set custom sensitivity: You can set the distance that obstacles are detected by placing an obstacle in front of Edison and repeating above steps 1 through 7.

Kalibrációs vonalkódok: Kalibrálja az akadályérzékelést Meghajtókalibrálás - Csak V2.0 robotok

A hajtás kalibrálására vonatkozó utasítások

1. Olvassa le a vonalkódot egy V2.0 Edison készülékkel.
2. Nyomja meg kétszer a lejátszás gombot.

Az akadályok felismerésére szolgáló kalibrálási utasítások

Állítsa be a maximális érzékenységet:

1. Olvassa le a vonalkódot Edisonnal. Távolítsa el az akadályokat Edison előtt.
2. A kalibrálási módba lépéshez nyomja meg a lejátszás gombot. Először a bal oldali érzékenységet kell kalibrálni.
3. Ismételten nyomja meg a lejátszás gombot (ez növeli az érzékenységet), amíg a bal piros LED villogni nem kezd.
4. Ismételten nyomja meg a rögzítés (kerek) gombot (ez csökkenti az érzékenységet), amíg a LED teljesen abba nem hagyja a villogást.
5. A jobb oldal kalibrálásához nyomja meg a stop (négyzet) gombot.
6. Ismételten nyomja meg a lejátszás gombot, amíg a jobb piros LED villogni nem kezd. Most ismételten nyomja meg a lejátszás gombot, amíg a LED teljesen abba nem hagyja a villogást.
7. Nyomja meg a stop gombot, ezzel a kalibrálás befejeződött.

Egyéni érzékenység beállítása: Beállíthatja az akadályok észlelésének távolságát egy akadály elhelyezésével Edison előtt és az 1–7. lépések megismétlésével.